



ТЕХНИЧЕСКОЕ ОПИСАНИЕ

DBS60E-BCFAD1024

DBS60

Инкрементальные энкодеры

SICK Sensor Intelligence

ИНКРЕМЕНТАЛЬНЫЕ ЭНКОДЕРЫ

DBS60E-BCFAD1024

ИНФОРМАЦИЯ ДЛЯ ЗАКАЗА

тип	артикул
DBS60E-BCFAD1024	По запросу

Прочие варианты исполнения устройства и принадлежности можно найти по ссылке: www.sick.com/DBS60



Изображения могут отличаться от оригинала

ПОДРОБНЫЕ ТЕХНИЧЕСКИЕ ДАННЫЕ

ПАРАМЕТРЫ ТЕХНИКИ БЕЗОПАСНОСТИ

MTTF _D (средняя наработка до отказа, вызывающего опасное состояние)	500 лет (EN ISO 13849-1) ¹⁾
--	--

¹⁾ Данный продукт является стандартным изделием, а не предохранительным устройством, в соответствии с директивой по машиностроению. Расчет на основе номинальной нагрузки компонентов, средней температуры окружающей среды 40 °C, частота применения 8760 ч./год. Все выходы из строя электрических систем рассматриваются как опасные выходы из строя. Более подробная информация приведена в документе № 8015532.

ПРОИЗВОДИТЕЛЬНОСТЬ

Количество импульсов на один оборот	1.024
Измерительный шаг	≤ 90°, электрический/импульсов на один оборот
Отклонение измерительных шагов	± 18° /импульсов на один оборот
Допуски	Отклонение измерительного шага x 3
Цикл нагрузки	≤ 0,5 ± 5 %

ИНТЕРФЕЙСЫ

Интерфейс связи	Инкрементный
Коммуникационный интерфейс, детальное описание	TTL / HTL / HTL ¹⁾
Количество сигнальных каналов	6 каналов

¹⁾ Уровень выхода зависит от напряжения питания.

²⁾ После истечения этого времени можно считать действительные сигналы.

³⁾ До 450 кгц по запросу.

Время инициализации	$< 5 \text{ ms}^{2)}$
Частота выходного сигнала	$+ 300 \text{ kHz}^{3)}$
Ток нагрузки	$\leq 30 \text{ mA}$, на один канал
Потребляемая мощность	$\leq 0,5 \text{ W}$ (без нагрузки)

¹⁾ Уровень выхода зависит от напряжения питания.

²⁾ После истечения этого времени можно считать действительные сигналы.

³⁾ До 450 кГц по запросу.

ЭЛЕКТРИКА

Вид подключения	Разъем, M23, 12-контактный, радиальная
Напряжение питания	4,5 ... 30 V
Базовый сигнал, количество	1
Базовый сигнал, положение	90°, электрические, логические соединения с А и В
Защита от инверсии полярности	✓
Стойкость выходов при коротких замыканиях	✓ ¹⁾

¹⁾ Короткое замыкание относительно другого канала US или GND допускается максимально на 30 с.

МЕХАНИКА

Механическое исполнение	Глухой полый вал
Диаметр вала	3/8" Зажим спереди
Тип фланца / статорная муфта	Статорная муфта 1-сторонняя, удлиненное отверстие, радиус окружности отверстий 31,5 - 48,5 мм
Вес	$+ 0,25 \text{ kg}^{1)}$
Материал, вал	Нержавеющая сталь
Материал, фланец	Алюминий
Материал, корпус	Алюминий
Пусковой момент	$+ 0,5 \text{ Ncm}$ (+20 °C)
Рабочий крутящий момент	$0,4 \text{ Ncm}$ (+20 °C)
Допустимое перемещение вала, статическое	$\pm 0,3 \text{ mm}$ (радиальная) $\pm 0,5 \text{ mm}$ (осевая) ²⁾
Допустимое перемещение вала, динамическое	$\pm 0,1 \text{ mm}$ (радиальная) $\pm 0,2 \text{ mm}$ (осевая) ²⁾
Рабочая частота вращения	6.000 min^{-1} ³⁾
Максимальная рабочая частота вращения	9.000 min^{-1} ⁴⁾
Момент инерции ротора	50 gcm^2
Срок службы подшипника	$3,6 \times 10^9$ оборотов
Угловое ускорение	$\leq 500.000 \text{ rad/s}^2$

¹⁾ Относится к энкодеру со штекером или кабелю со штекером.

²⁾ Не применимо для статорной муфты С и К.

³⁾ При расчёте диапазона рабочей температуры учитывать собственный нагрев 2,6 К на 1000 об/мин.

⁴⁾ Максимальная скорость, которая не приводит к механическому повреждению энкодера. Возможно оказание влияния на срок службы и качество сигнала. Необходимо учитывать максимальную частоту выходного сигнала.

ДАННЫЕ ОКРУЖАЮЩЕЙ СРЕДЫ

ЭМС	По EN 61000-6-2 и EN 61000-6-3
-----	--------------------------------

¹⁾ При установленном ответном штекере.

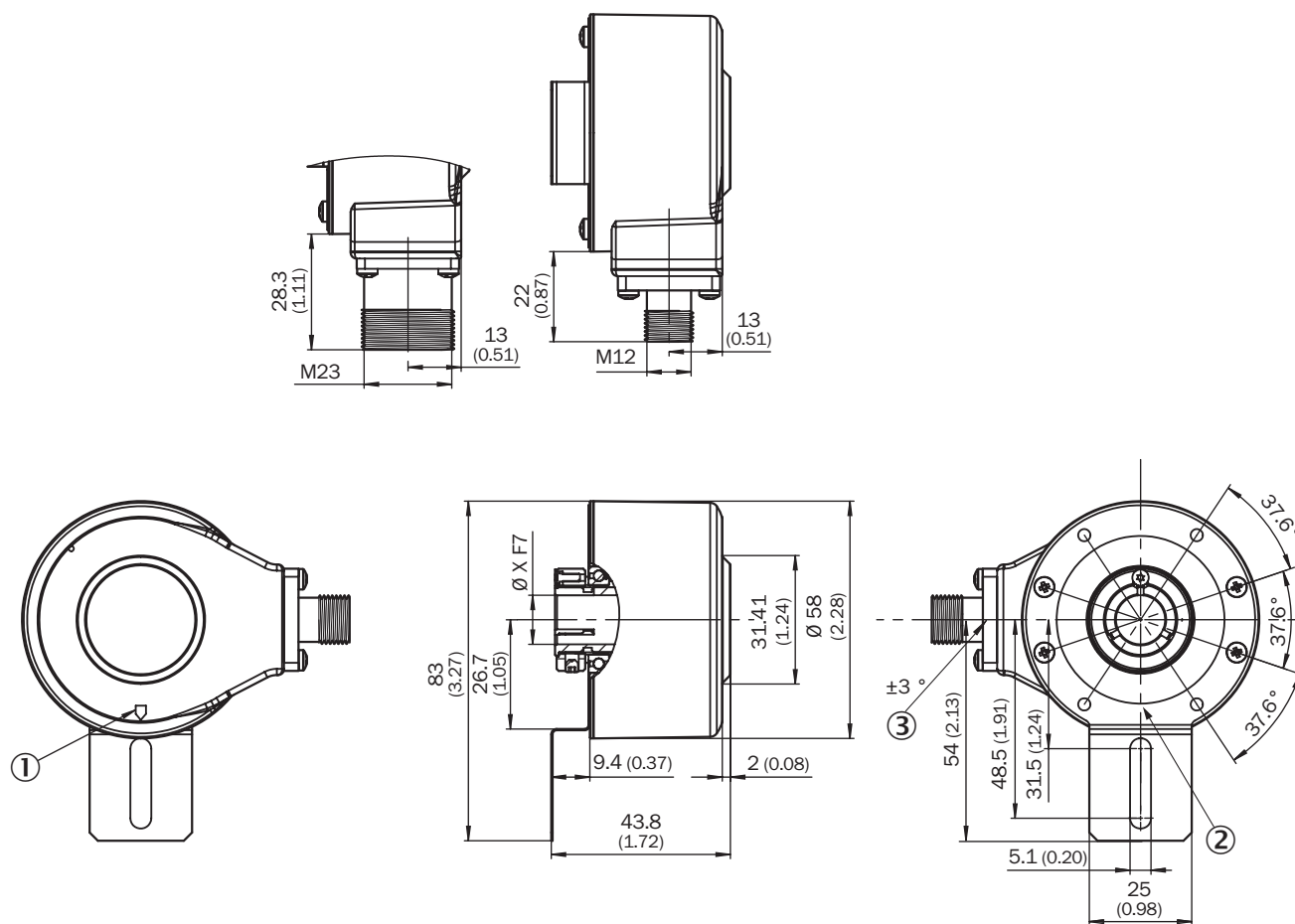
²⁾ Эти значения относятся к любому механическому исполнению, включая рекомендуемые аксессуары, если не указано иное.

Тип защиты	IP67, со стороны корпуса (IEC 60529) ¹ IP65, со стороны вала (IEC 60529)
Допустимая относительная влажность воздуха	90 % (Образование конденсата не допускается)
Диапазон рабочей температуры	-30 °C ... +100 °C, не более 3 000 импульсов на один оборот ²
Диапазон температуры при хранении	-40 °C ... +100 °C, без упаковки
Ударопрочность	250 g, 3 ms (EN 60068-2-27)
Вибростойкость	30 g, 10 Hz ... 2.000 Hz (EN 60068-2-6)

¹ При установленном ответном штекере.

² Эти значения относятся к любому механическому исполнению, включая рекомендуемые аксессуары, если не указано иное.

ГАБАРИТНЫЙ ЧЕРТЕЖ



Размеры, мм

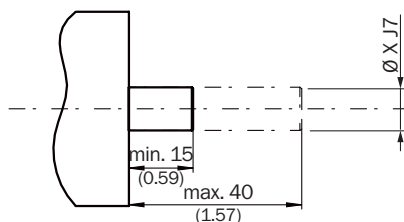
значения XF7 см. в таблице Диаметр вала, тип слепой полый вал

- ① маркировка нулевого импульса на корпусе
- ② маркировка нулевого импульса на фланце под статорной муфтой
- ③ допуск штекера по отношению к шаблону с отверстиями

Тип Глухой полый вал	
DBS60x-BAxxxxxxx DBS60x-B1xxxxxxx	6 mm
DBS60x-BBxxxxxxx DBS60x-B2xxxxxxx	8 mm
DBS60x-BCxxxxxxx DBS60x-B3xxxxxxx	3/8"
DBS60x-BDxxxxxxx DBS60x-B4xxxxxxx	10 mm

Тип Глухой полый вал	
DBS60x-BExxxxxxx DBS60x-B5xxxxxxx	12 mm
DBS60x-BFxxxxxxx DBS60x-B6xxxxxxx	1/2"
DBS60x-BGxxxxxxx DBS60x-B7xxxxxxx	14 mm
DBS60x-BHxxxxxxx DBS60x-B8xxxxxxx	15 mm
DBS60x-BJxxxxxxx	5/8"
-	-

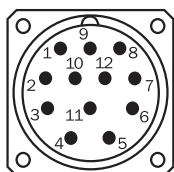
ДАННЫЕ ПО УСТАНОВКЕ ГЛУХОЙ ПОЛЫЙ ВАЛ



Сторона пользователя

Тип Глухой полый вал	
DBS60x-BAxxxxxxx DBS60x-B1xxxxxxx	6 mm
DBS60x-BBxxxxxxx DBS60x-B2xxxxxxx	8 mm
DBS60x-BCxxxxxxx DBS60x-B3xxxxxxx	3/8"
DBS60x-BDxxxxxxx DBS60x-B4xxxxxxx	10 mm
DBS60x-BExxxxxxx DBS60x-B5xxxxxxx	12 mm
DBS60x-BFxxxxxxx DBS60x-B6xxxxxxx	1/2"
DBS60x-BGxxxxxxx DBS60x-B7xxxxxxx	14 mm
DBS60x-BHxxxxxxx DBS60x-B8xxxxxxx	15 mm
DBS60x-BJxxxxxxx	5/8"
-	-

СХЕМА КОНТАКТОВ



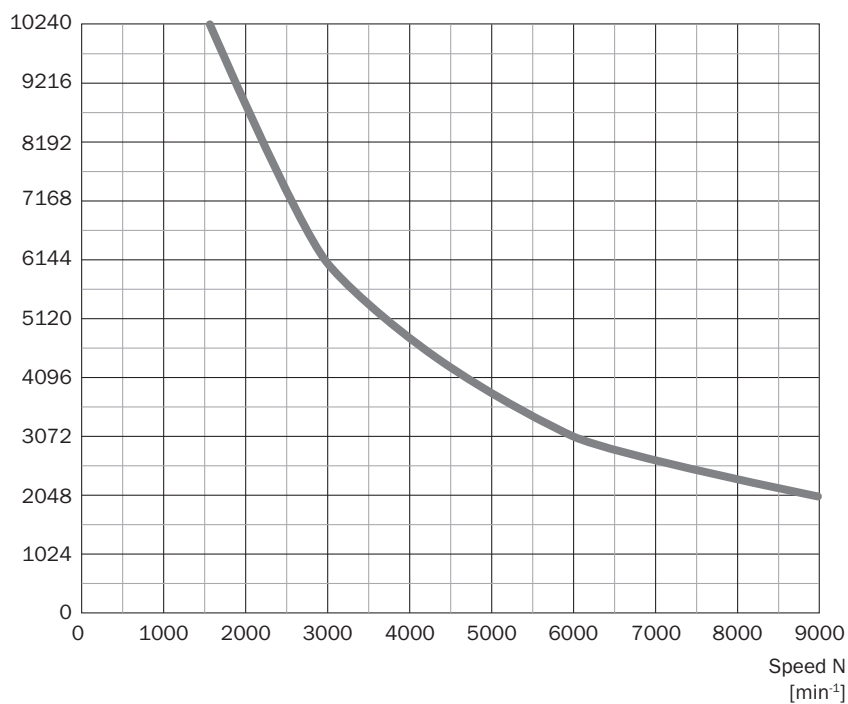
вид разъема устройства M23 со стороны кабеля / устройства

Цвет жил (кабельный ввод)	Разъем M12, 8-конт.	Разъем M23, 12-конт.	Сигнал TTL/ HTL 6-канальный	Пояснение
Коричневый	1	6	A-	Сигнальный провод
Белый	2	5	A	Сигнальный провод
Черный	3	1	B-	Сигнальный провод
Розовый	4	8	B	Сигнальный провод

Цвет жил (кабельный ввод)	Разъем M12, 8-конт.	Разъем M23, 12-конт.	Сигнал TTL/ HTL 6-канальный	Пояснение
Желтый	5	4	Z-	Сигнальный провод
Лиловый	6	3	Z	Сигнальный провод
Синий	7	10	GND	Заземление
Красный	8	12	+U _s	Напряжение питания
-	-	9	Не занято	Не занято
-	-	2	Не занято	Не занято
-	-	11	Не занято	Не занято
-	-	7	Не занято	Не занято
Экран	Экран	Экран	Экран	Экран подключён к корпусу

ДИАГРАММЫ

Pulses per revolution



ДИАГРАММЫ СИГНАЛЬНЫЕ ВЫХОДЫ ДЛЯ ЭЛ. ИНТЕРФЕЙСОВ TTL И HTL



По часовой стрелке, если смотреть на вал энкодера в направлении «А», ср. габаритный чертеж.

Напряжение питания	Выходы
4,5 V ... 5,5 V	TTL
10 V ... 30 V	TTL
10 V ... 27 V	HTL
4,5 V ... 30 V	TTL/HTL, универсальный
4,5 V ... 30 V	TTL

Дополнительную информацию, а также подходящие принадлежности, примеры применения и скачиваемые файлы, такие как размерные модели CAD, руководства по эксплуатации и ПО, можно найти на сайте www.sick.com/DBS60



КРАТКО О SICK

SICK – ведущая мировая технологическая компания, специализирующаяся на интеллектуальных сенсорных системах и интегрированных решениях для промышленной автоматизации. Наши технологии устанавливают мировые стандарты и делают ваши производственные процессы более эффективными, безопасными и устойчивыми – как в логистике, так и в производстве.

SICK объединяет интеллектуальные сенсорные технологии с отраслевым опытом и сертифицированными консультационными услугами. Мы предлагаем идеальную основу для масштабируемых и индивидуально настраиваемых решений в области автоматизации и создаем добавленную стоимость по всей цепочке создания ценности. Наше тесное партнерство с клиентами – это больше, чем просто обещание: вместе мы повышаем производительность, улучшаем качество, обеспечиваем охрану здоровья и безопасность и гарантируем устойчивое будущее. Все это пропитано эмпатией и доверием.

Увлеченность и новаторский дух помогают компании SICK разрабатывать инновационные технологии с 1946 года. Компания SICK представлена по всему миру и всегда находится рядом с вами, так как имеет глобальную сеть примерно в 40 странах. Головной офис компании расположен в Вальдкирхе, недалеко от Фрайбурга, Германия. Наше понимание местных и глобальных потребностей идет на пользу нашим клиентам, и мы создаем из этого индивидуальные решения.