SICK.COM



PALLOC

データシート

PALLOC-VS

PALLOC
ロボットガイダンスシステム

SICK
Sensor Intelligence



図は実際と異なる場合があります

ロボットガイダンスシステム

PALLOC-VS

注文情報

タイプ	製品番号
PALLOC-VS	1139985

その他の機器仕様およびアクセサリは以下をご覧ください: www.sick.com/PALLOC

技術仕様詳細

特徴

視野の例	1,600 mm x 1,300 m
作動距離	1,200 mm ... 3,500 mm
レーザー機器クラス	1 (IEC 60825-1:2014) [1] EN 60825-1:2014+A11:2021
位置特定の原理	Deep Learningニューラルネットワーク
システム特徴	3Dカラーイメージングで部品を位置特定するためのDeep Learningベースのスタンドアロン型センサ
技術	3Dスナップショット3次元画像
検出角度	60° x 50°
角度分解能	0.094° x 0.098°
照明	内蔵
照明色	赤外線, レーザー, 不可視, 808 nm
説明	事前にトレーニングされたニューラルネットワークとソフトウェアライセンスを備えたPALLOC SensorApp、予め機器にインストール済み

[1] 21 CFR 1040.10および1040.11に適合、ただし次に基づく差異を除く: IEC60825-1 Ed.3. (2019年5月8日付けのLaser Notice No.56に準拠).

機械/電気

供給電圧	24 V DC ± 15 %
消費電力	19 W, 代表値 (デジタルI/Oなし)
筐体色	青色、黒色
寸法 (長さ x 幅 x 高さ)	162 mm x 93 mm x 78 mm (冷却フィンなし)
重量	1.7 kg, 冷却フィンなし
保護等級	IP67
保護クラス	III
接続	Power/I/O: M12、17ピン、Aコード ギガビットイーサネット: M12、8ピン、Xコード
ピーク電流	3 A

性能

位置特定時間	1秒 (高速モード、距離1.2 mでロボット取り付け) 3秒 (長距離モード、距離1.5...3.5 mで定置型取り付け)
位置特定精度	< +/- 5 mmおよび< +/- 1° (代表値)
部品サイズ	> 100 x 100 mm (距離1.2 mの場合) > 250 x 250 mm (距離3,5 mの場合)
画素数	640 px x 512 px
起動遅延時間	< 25 s (代表値)
プロセッサ	1.2 GHz, 4 × ARM Cortex A72 [1)]

[1)] プロセッサリソースの一部が内部処理で必要になります。各時点でのプロセッサ使用率は、SICK AppStudio内でCPUモニタに表示されます。.

インタフェース

Ethernet	✓
データ伝送速度	通信インタフェース ギガビットイーサネット (TCP/IP)
プロトコル	TCP/IP JSON、XML、CSV (ロボット)、TCP/IP (オペレータ) FTP
ユーザーインタフェース	ウェブサーバー
LEDインジケータ	2 ステータスLED
データの保存と照会	microSDメモリーカードおよび外部FTPを介した画像およびデータロギング

環境データ

動作時の周囲温度	0 °C ... +40 °C, 冷却フィンなし
保管時の周囲温度	–20 °C ... +70 °C
衝撃荷重	EN 60068-2-27
耐振性	EN 60068-2-6, EN 60068-2-64
外乱光耐性	< 40 klx, 太陽光
電磁両立性 (EMV)	EN 61000-6-2:2005-08, EN 61000-6-3:2007-01

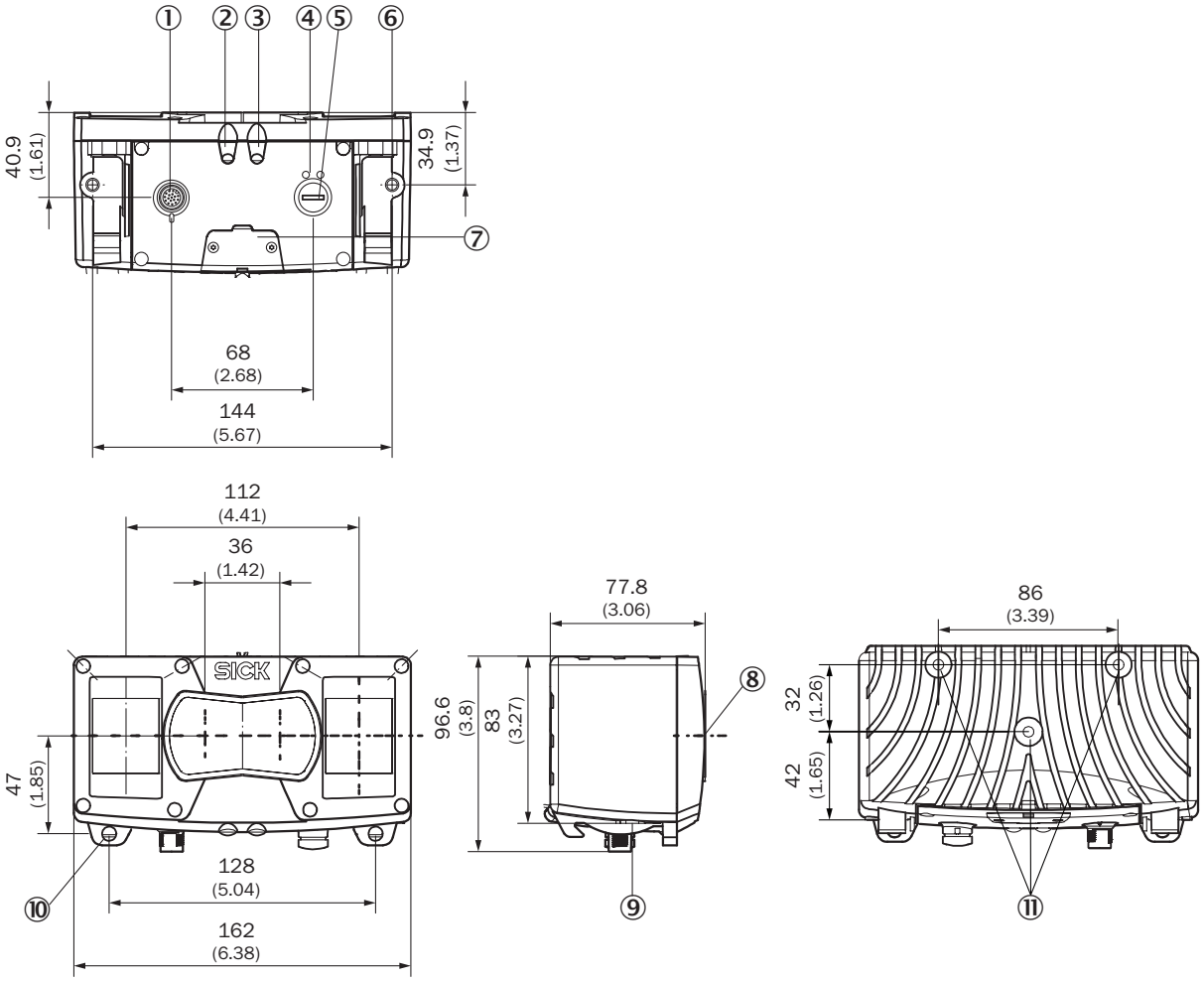
一般情報

事前校正済み	✓
ボディアセンブリ	ロボットまたは定置型で取り付けられたセンサ

証明書

EU declaration of conformity	✓
UK declaration of conformity	✓
ACMA declaration of conformity	✓
China RoHS	✓
Information according to Art. 3 of Data Act (Regulation EU 2023/2854)	✓

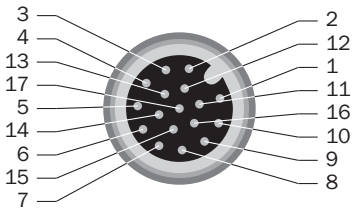
寸法図面



寸法 [mm]
① Power/I/O: M12、17ピン、Aコード
② 機器表示
③ アプリケーション表示
④ イーサネットステータス表示
⑤ ギガビットイーサネット: M12、8ピン、Xコード
⑥ ネジ穴 M6、深さ 7 mm (2 x)、取付用
⑦ サービスインタフェース
⑧ 光軸
⑨ ブラケットインタフェース
⑩ ブラケット取付
⑪ ネジ穴 M6、深さ 10 mm (3 x)、取付用

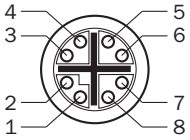
2026-08-26 08:17:06 · 記載内容につきましては予告なしに変更する場合がございますのであらかじめご了承ください

接続ポート: POWER/I/O



Power/I/O: M12、17ピン、Aコード
① GND - 基準接地
② 供給電圧
③ CAN L - 予備、未実装。VCCとは接続しないこと！
④ CAN H - 予備、未実装。VCCとは接続しないこと！
⑤ TD+ (RS-422/485) ホスト - 予備、未実装。VCCとは接続しないこと！
⑥ TD- (RS-422/485) ホスト、TxD (RS-232)、ホスト - 予備、未実装。VCCとは接続しないこと！
⑦ TxD (RS-232)、Aux - サービスのみ
⑧ RxD (RS-232)、Aux - サービスのみ
⑨ SENS GND - GND 電気的に分離された入力用
⑩ SENS IN1 - スイッチング入力、電気的に分離
⑪ RD+ (RS-422) ホスト - 予備、未実装。VCCとは接続しないこと！
⑫ RD- (RS-422/485) ホスト、RxD (RS-232)、ホスト - 予備、未実装。VCCとは接続しないこと！
⑬ INOUT 1 - プログラミング可能なデジタルI/O
⑭ INOUT 2 - プログラミング可能なデジタルI/O
⑮ SENS IN2 - スイッチング入力、電気的に分離
⑯ INOUT 3 - プログラミング可能なデジタルI/O
⑰ INOUT 4 - プログラミング可能なデジタルI/O

GIGABIT ETHERNET



ギガビットイーサネット: M12、8ピン、Xコード
① TRD0_P
② TRD0_N
③ TRD1_P
④ TRD1_N
⑤ TRD3_P
⑥ TRD3_N
⑦ TRD2_P
⑧ TRD2_N

追加情報、適切なアクセサリ、アプリケーション事例、CAD寸法モデル、取扱説明書、ソフトウェアなどのダウンロードについては、以下をご覧ください www.sick.com/1139985

SICK AG
WALDKIRCH
GERMANY
SICK.COM

SICKの概要

SICKは、インテリジェントなセンサソリューションおよび産業用オートメーション向けの統合ソリューションを提供する、世界をリードするテクノロジー企業です。当社の技術はグローバルな標準を規定し、物流から生産にいたるまで、お客様の産業プロセスをより効率的、安全、かつ持続可能なものにします。

SICKは、センサ技術、業界の専門知識、そして認証されたコンサルティングサービスを組み合わせて提供しています。拡張性とカスタマイズ性に優れた自動化ソリューションを実現するための理想的な基盤を提供し、バリューチェーン全体にわたって付加価値を創出します。お客様との緊密なパートナーシップは、単なる約束にとどまりません。私たちは共に生産性を向上させ、品質を高め、健康と安全を守り、持続可能な未来を築いていきます。これらすべてが、共感と信頼をもって行動に移されます。

SICKは、1946年以来、情熱とパイオニア精神をもって革新的な技術を開発してきました。約40か国に広がるグローバルネットワークにより、SICKは世界中で事業を展開し、いつでもお客さまの身近にいます。本社は、ドイツのフライブルク近郊のヴァルトキルヒにあります。当社は、地域およびグローバルなニーズを深く理解し、それを基にカスタマイズされたソリューションを提供することで、お客様にメリットをもたらしています。

SICK
Sensor Intelligence