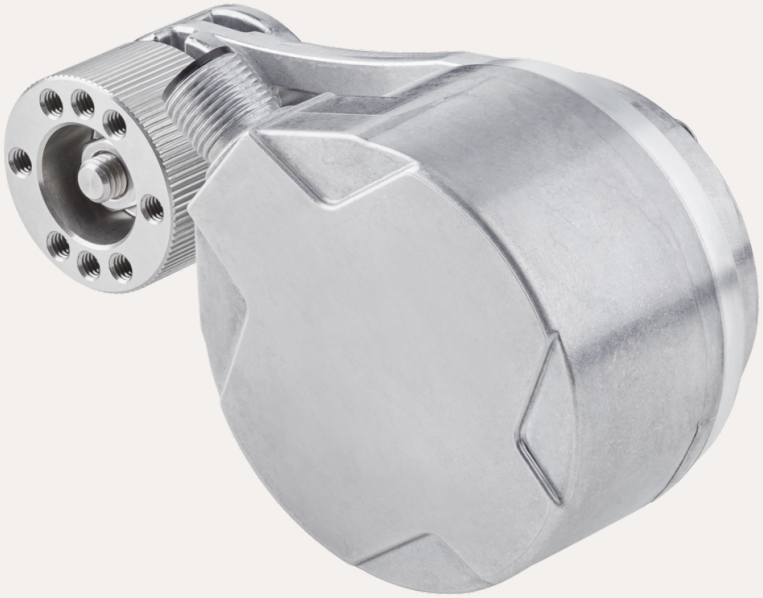
SICK.COM



FICHA DE DADOS

MWS075-00D142C102400

MWS075
Encoder com roda de medição

SICK Sensor Intelligence



Figura pode ser diferente

ENCODER COM RODA DE MEDIÇÃO

MWS075-00D142C102400

INFORMAÇÕES DO PEDIDO

tipo	nº de artigo
MWS075-00D142C102400	1146358

Outras versões do aparelho e acessórios em www.sick.com/MWS075

DADOS TÉCNICOS EM DETALHE

PERFORMANCE

Pulsos por rotação	2.400
Etapa de medição (resolução mm/pulso)	[1]
Precisão de repetição	< 0,1 mm [2]

[1] O valor se baseia no perímetro da roda de medição. O perímetro da roda de medição depende das tolerâncias de fabricação, dos desgastes surgidos, da força de tensão de mola escolhida e do comportamento da superfície da roda de medição em diferentes temperaturas e em diferentes superfícies. Para obter resultados da medição mais precisos, é recomendado um ciclo de referência para tarefas de posicionamento, a fim de poder considerar as características da roda de medição específicas da aplicação.

[2] O valor se baseia na mecânica do braço de mola. O recuo da mecânica da roda de medição é mínimo, permitindo medições precisas e com precisão de repetição.

INTERFACES

Interface de comunicação	Incremental
Detalhe da interface de comunicação	TTL / HTL

ELETRICIDADE

Tipo de conexão	Conector macho, M12, 8 pinos, Universal [1]
Tensão de alimentação	4,75 V ... 30 V
Proteção contra polaridade reversa	✓
Resistência a curto-circuitos das saídas	✓

[1] A conexão universal é girável, permitindo assim a regulagem da posição do conector encaixável na direção radial e axial.

MECÂNICA

Torque de partida	1,2 Ncm

[1] Um ciclo corresponde a um movimento de subida e descida em torno de ± 3 mm da posição da tensão prévia recomendada.

[2] Na montagem pela parte inferior, deve ser considerado o peso do encoder na tensão prévia da mola.

Torque de operação	1,1 Ncm
Rotação de operação	1.500 min^{-1}
Vida útil dos mancais	3,6 x 10^9 rotações
Curso da mola máximo/desvio do braço de mola	Com trajeto de mola de 14 N
Tensão prévia recomendada	15 N com desvio de 10 mm
Faixa de trabalho admissível da mola, máx. (operação permanente)	± 3 mm
Desvio da mola recomendado	2 mm ... 13 mm
Vida útil do elemento de mola	> 1,4 milhões de ciclos [1]
Posição de montagem relativamente ao objeto de medição	De preferência pela parte superior, opção pela parte inferior [2]
Momento de inércia do rotor	33 gcm^2
Encoder montado	DUS60, DUS60E-S4KC0AAA, 1084487
Flange de montagem	BEF-FA-36-49-MWS075, 2145869
Mecânica montada	BEF-MWS075-ARM, 2145180

[1] Um ciclo corresponde a um movimento de subida e descida em torno de ± 3 mm da posição da tensão prévia recomendada.

[2] Na montagem pela parte inferior, deve ser considerado o peso do encoder na tensão prévia da mola.

DADOS AMBIENTAIS

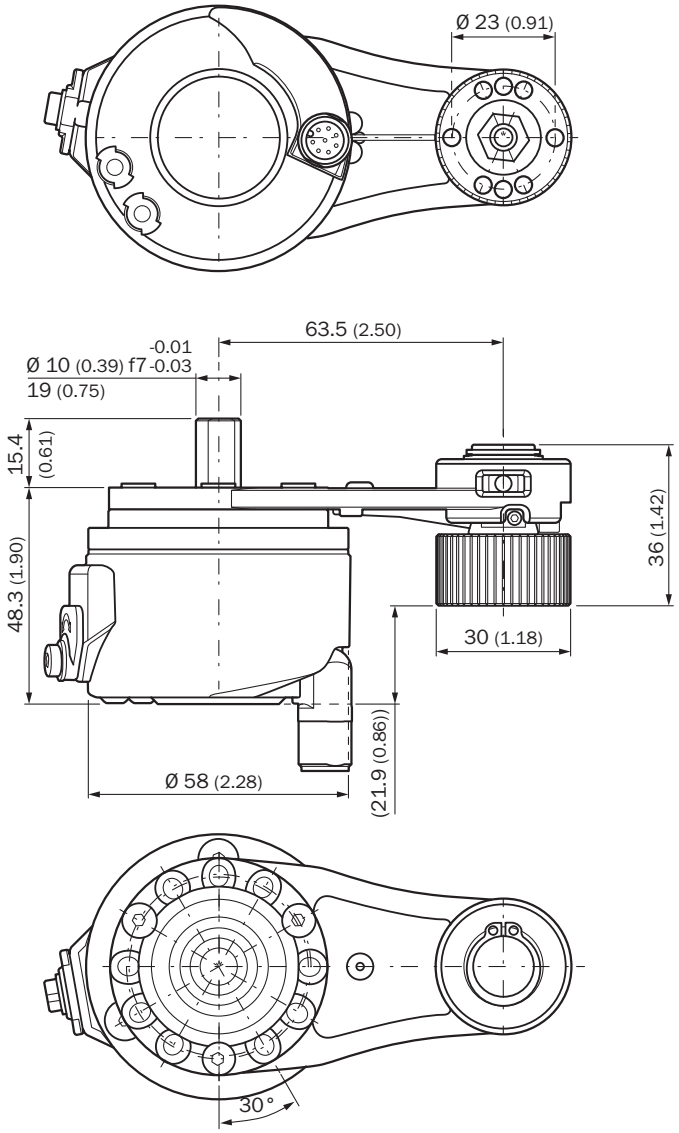
CEM	Segundo EN 61000-6-2 e EN 61000-6-3
Grau de proteção	IP65 [1]
Faixa de temperatura de operação	–30 °C ... +90 °C
Faixa de temperatura de armazenamento	–40 °C ... +75 °C, Sem embalagem

[1] Se o conector encaixável oposto estiver instalado e a abertura do interruptor DIP for bloqueada pela carcaça do encoder.

CERTIFICADOS

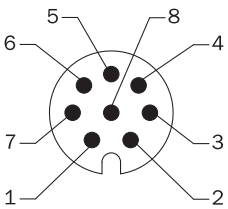
EU declaration of conformity	✓
UK declaration of conformity	✓
ACMA declaration of conformity	✓
China RoHS	✓

DESENHO DIMENSIONAL



Dimensões em mm

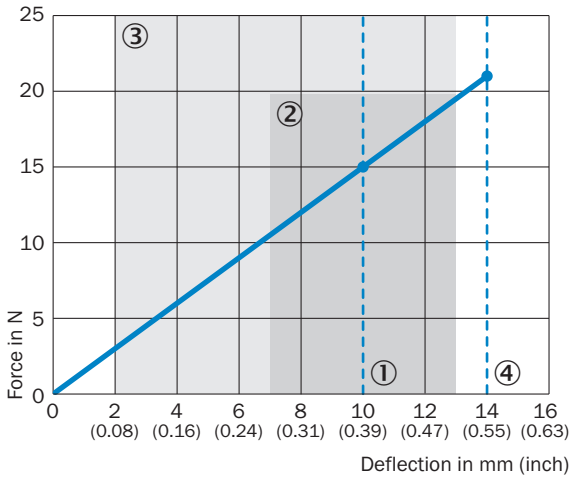
ANSCHLUSSBELEGUNG VISTA CONECTOR MACHO DO DISPOSITIVO M12 NO ENCODER



Cor dos fios (conexão do cabo)	Conector macho M12, 4 pinos	Conector macho M12, 8 pinos	Função de saída				Explicação
			A	B	C	D	
Marrom	-	1	A-	CW-	A-	A-	Sinal
Branco	4	2	A	CW	A	A	Sinal
Preto	-	3	B-	CCW-	Direction-	B-	Sinal
Rosa	2	4	B	CCW	Direction	Fault (M12, 4 pinos)B (M12, 8 pi-	Sinal

Cor dos fios (conexão do cabo)	Conector macho M12, 4 pinos	Conector macho M12, 8 pinos	Função de saída				Explicação
			A	B	C	D	
						nos e conexão para o cabo)	
Amarelo	-	5	Z-	Fault-	Fault-	Fault-	Sinal
Violeta	-	6	Z	Fault	Fault	Fault	Sinal
Azul	3	7	GND	GND	GND	GND	Conexão ao aterramento
Vermelho	1	8	U_s	U_s	U_s	U_s	Tensão de alimentação
-	-	-	Contato à terra	Contato à terra	Contato à terra	Contato à terra	Proteção de contato à terra
Blindagem	-	-	Blindagem	Blindagem	Blindagem	Blindagem	Blindagem

GRÁFICOS GRÁFICO DE FORÇA-MOVIMENTO DE MOLA E ÁREA DE TRABALHO



① tensão prévia recomendada: 10 mm
② faixa de trabalho admissível (operação permanente) +/- 3 mm
③ desvio da mola recomendado: 2 – 13 mm
④ deflexão da mola máximo: 14 mm

Informações adicionais, bem como acessórios adequados, exemplos de aplicação e downloads, como modelos dimensionais em CAD, manuais de instruções e software, podem ser encontrados em www.sick.com/1146358

SICK AG
WALDKIRCH
GERMANY
SICK.COM

A SICK EM SÍNTESE

A SICK é uma empresa global líder em tecnologia, especializada em soluções inteligentes de sensores e soluções integradas para automação industrial. Nossas tecnologias estabelecem padrões globais e tornam seus processos industriais mais eficientes, seguros e sustentáveis – tanto na logística quanto na produção.

A SICK combina inteligência de sensores com profundo conhecimento setorial e serviços de consultoria certificados. Oferecemos a base ideal para soluções de automação escaláveis e personalizadas, gerando valor ao longo de toda a cadeia de valor. Nossa estreita parceria com os clientes é mais do que uma promessa: juntos, aumentamos a produtividade, elevamos a qualidade, protegemos a saúde e a segurança e garantimos um futuro sustentável. Tudo isso com empatia e confiança.

Com paixão e espírito pioneiro, a SICK desenvolve tecnologias inovadoras desde 1946. Graças a uma rede global presente em cerca de 40 países, a SICK atua mundialmente e está sempre próxima de você. A sede da empresa está localizada em Waldkirch, próximo a Freiburg, na Alemanha. Nossos clientes se beneficiam do nosso entendimento das demandas locais e globais, que traduzimos em soluções sob medida.

SICK
Sensor Intelligence