SICK.COM



FICHE TECHNIQUE

EOAS170T-P01

End-of-Arm-Safeguard
Systèmes de sécurité pour robots

SICK Sensor Intelligence



SYSTÈMES DE SÉCURITÉ POUR ROBOTS

EOAS170T-P01

INFORMATIONS DE COMMANDE

type	référence
EOAS170T-P01	1129419

D'autres versions d'appareils et accessoires sont disponibles à l'adresse www.sick.com/End-of-Arm-Safeguard

CARACTÉRISTIQUES TECHNIQUES DÉTAILLÉES

CARACTÉRISTIQUES

Principe de fonctionnement	Mesure du temps de vol de la lumière
Longueur du champ de protection (le long de l'axe longitudinal du capteur EOAS)	100 mm ... 550 mm
Longueur du champ de détection (le long de l'axe longitudinal du capteur EOAS)	
Zone proche	50 mm ... 100 mm
Zone éloignée	550 mm ... 700 mm
Angle du champ de protection	14°
Longueur d'onde	827 nm (infrarouge)
Classe laser	1 (EN 60825-1)
Commande de robot	Universal Robots: UR3e, UR5e, UR7e, UR10e, UR12e, UR16e, UR8L, UR15, UR18, UR20, UR30
Logiciel du robot compatible	≥ Polyscope 5.25.1
Type de configuration	Configuration système : EOAS URCap via UR Teach Pendant Adresse IP du capteur EOAS : serveur web
Temps de réponse	110 ms [1]
Résolution	
Hauteur minimale de l'objet au-dessus de la surface de travail (typiquement une table)	99 mm
Hauteur typique de l'objet	20 mm [2]
Largeur minimale de l'objet	50 mm
Contenu de la livraison	1 x capteur EOAS 1 x bride EOAS 1 x câble pour l'alimentation électrique, 4 m 1 x câble Ethernet pour la connexion de données, 4 m 1 x guide de démarrage rapide EOAS URCap à télécharger
Fonctions	

[1] La valeur se réfère uniquement au système de sécurité. Le temps d'arrêt de l'ensemble du système, robot compris, dépend du type de robot choisi et d'autres conditions d'application, par exemple la masse de la pièce. Pour plus d'informations, consultez la documentation du robot.

[2] Mesure avec un appareil de test sur un exemple de montage avec une surface de travail métallique plane et des conditions ambiantes constantes.

Redémarrage automatique	✓

[1] La valeur se réfère uniquement au système de sécurité. Le temps d'arrêt de l'ensemble du système, robot compris, dépend du type de robot choisi et d'autres conditions d'application, par exemple la masse de la pièce. Pour plus d'informations, consultez la documentation du robot.

[2] Mesure avec un appareil de test sur un exemple de montage avec une surface de travail métallique plane et des conditions ambiantes constantes.

GRANDEURS CARACTÉRISTIQUES RELATIVES À LA SÉCURITÉ

Niveau de performance	PL c (ISO 13849)
Catégorie	2 (ISO 13849)
SRS performance class (IEC/TS 62998)	C
PFH_D (probabilité moyenne d'une défaillance dangereuse par heure)	2,92 × 10-6
T_M (durée d'utilisation)	10 années (ISO 13849)

ÉLECTRIQUE

Tension d'alimentation U_e	24 V DC (20,4 V DC ... 28,8 V DC) [1]
Classe de protection	III (IEC 61140)
Consommation maximale	≤ 3 W
Longueur max. de câble	15 m [2]

[1] PELV ou SELV.

[2] Communication et tension d'alimentation.

MÉCANIQUE

Dimensions (l x H x P)	
Capteur EOAS	172 mm x 34 mm x 172 mm
Bride EOAS	69 mm x 34,5 mm x 69 mm (les deux parties assemblées)
Matériau	
Boîtier	PA2200
Disque LED d'affichage	PMMA
Vitre frontale	PMMA
Gaine de câble Alimentation électrique	PUR
Gaine de câble Communication	TPE
Fiche alimentation électrique et communication	TPU
Poids	
Capteur EOAS	435 g
Bride EOAS	275 g (les deux demi-coques, vis incluses)

CARACTÉRISTIQUES AMBIANTES

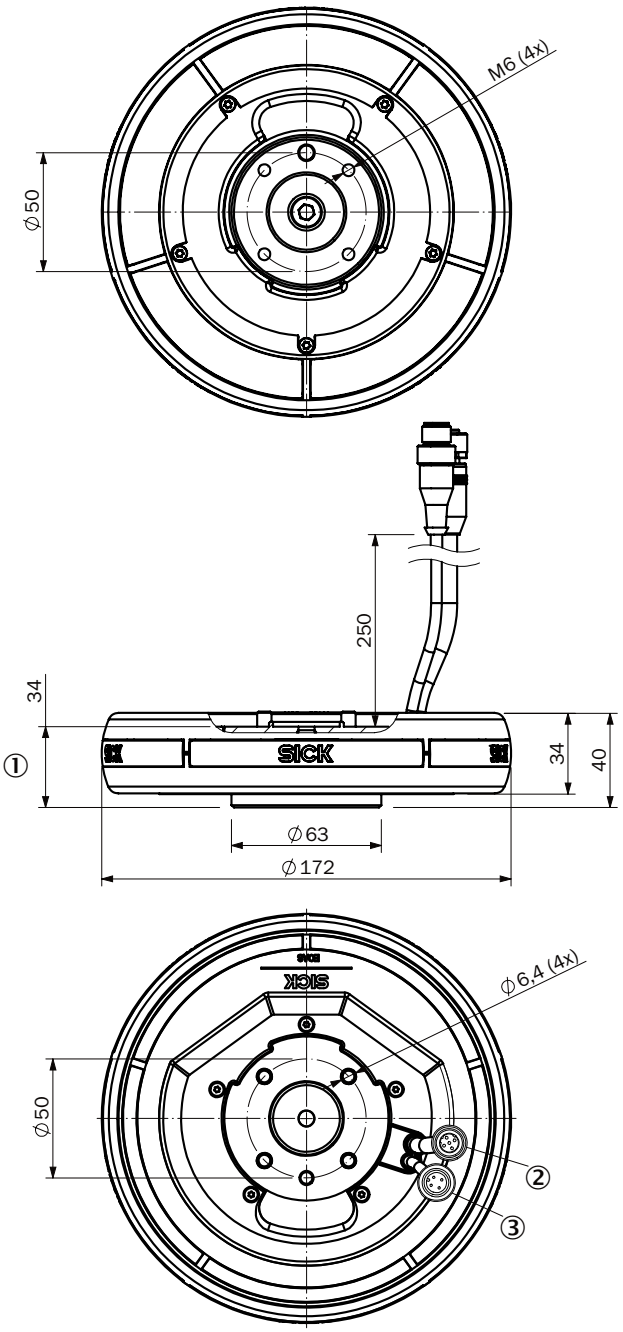
Température de fonctionnement	0 °C ... +50 °C
Température ambiante d'entreposage	–10 °C ... +65 °C
Indice de protection selon CEI 60529	IP54 (EN60529)
Immunité aux vibrations	2 g, 10 Hz, 150 Hz (EN 60068-2-6)
Immunité aux chocs	30 g, 11 ms (EN 60068-2-27)
Éclairage d'ambiance	
Fonctionnement	≤ 5.000 lx
Mise en service	≤ 4.000 lx
Compatibilité électromagnétique (CEM)	Conforme aux normes EN 61000-6-2, EN 61000-6-3 et 61000-6-7

CERTIFICATIONS

EU declaration of conformity	✓

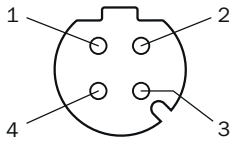
UK declaration of conformity	✓
ACMA declaration of conformity	✓
cULus certificate	✓
Laser safety (IEC 60825-1) certificate	✓
Information according to Art. 3 of Data Act (Regulation EU 2023/2854)	✓

PLAN COTÉ



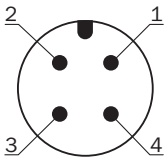
Dimensions en mm (inch)
① Hauteur de la bride EOAS (montée)
② Câble Ethernet (M12, prise, 5 pôles)
③ Câble tension d'alimentation (M12, fiche, 4 pôles)

AFFECTATION DES BROCHES ETHERNET



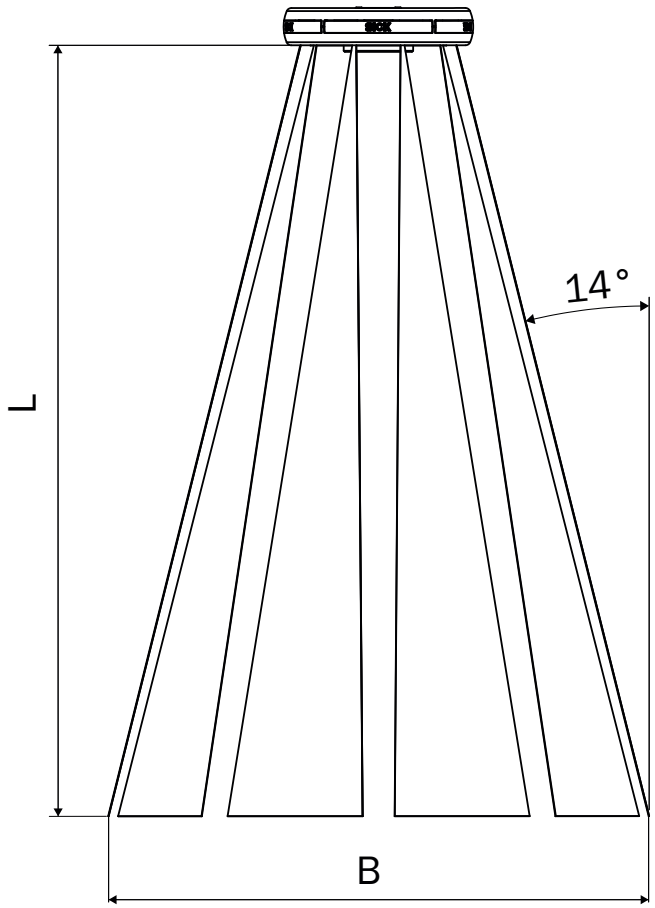
Broche	Désignation	Description
1	TX+	Émission de données +
2	RX+	Réception de données +
3	TX-	Émission de données -
4	RX-	Réception de données -
Pour en savoir plus, consulter la notice d'instruction		

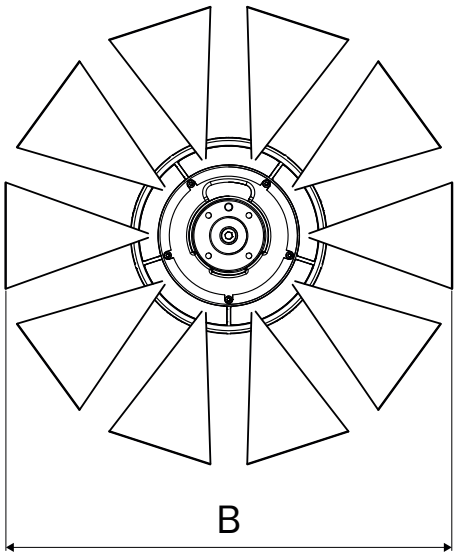
AFFECTATION DES BROCHES TENSION D'ALIMENTATION



Broche	Désignation	Description
1	24 V DC	Tension d'alimentation : 24 V CC
2	N/C	Non raccordé
3	0 V DC	Tension d'alimentation 0 V CC
4	N/C	Non raccordé
Pour en savoir plus, consulter la notice d'instruction		

PRINCIPE DE FONCTIONNEMENT ÉTENDUE DE CHAMP DE PROTECTION





L	B
L	L/2 + 140 mm
300 mm	290 mm
400 mm	340 mm
500 mm	390 mm
550 mm	415 mm
Pour en savoir plus, consulter la notice d'instruction	

Vous trouverez des informations supplémentaires ainsi que des accessoires adaptés, des exemples d'application et des téléchargements tels que des modèles dimensionnels CAO, des notices d'instructions et des logiciels sous www.sick.com/1129419

SICK AG
WALDKIRCH
GERMANY
SICK.COM

SICK EN BREF

SICK est une des principales entreprises au monde produisant des solutions de détection intelligentes et des solutions intégrées pour le domaine de l'automatisation industrielle. Nos technologies établissent des normes mondiales et rendent vos processus industriels plus efficaces, plus sûrs et plus durables – dans la logistique ainsi que dans la production.

SICK allie l'intelligence des capteurs à la connaissance du secteur et à des prestations de conseils certifiées. Nous offrons la base idéale pour des solutions d'automatisation évolutives et sur mesure et créons une plus-value tout au long de la chaîne de création de valeur. Nos relations de partenariat intense avec nos clients sont plus qu'une simple promesse : ensemble, nous augmentons la productivité, améliorons la qualité, protégeons la santé et la sécurité et œuvrons pour un avenir durable. Ces relations reposent sur l'empathie et la confiance.

Avec passion et esprit pionnier, SICK développe des technologies innovantes depuis 1946. Grâce à un réseau mondial dans environ 40 pays, SICK est présente dans le monde entier et toujours prés de chez vous. Le siège principal de l'entreprise se trouve à Waldkirch près de Fribourg en Allemagne. Nos clients profitent de nos connaissances des exigences locales autant que mondiales que nous transposons vers des solutions sur mesure.

SICK
Sensor Intelligence