



PALLOC

3Dカラーカメラと Deep Learningでデパレタイジングを柔軟に自動化

SICK
Sensor Intelligence.



技術仕様概要

位置特定時間	(1秒 (高速モード、距離1.2 mでロボット取り付け), 3秒 (長距離モード、距離1.5...3.5 mで定置型取り付け))
位置特定精度	< +/- 5 mmおよび< +/- 1° (代表値)
保護等級	IP67

製品説明

ロボットガイダンスシステムPALLOCは、さまざまなサイズや形状のボックスを簡単に位置特定することができます。3Dカラーカメラは1秒あたり最大30枚のフル画像を提供し、分解能はサブミリメートル単位となります。3D画像とカラー画像により、個々のボックスとレイヤーが正確かつ高い再現精度で検出され、測定されます。カメラには、ニューラルネットワークでサポートされる予めトレーニング済みのDeep Learningアルゴリズムがプリインストールされています。これを利用して、カメラはさまざまなバリエーションのボックスを認識できるようになります。PALLOCはボックスの位置座標をロボットに報告し、それによりロボットは、ボックスを個別または複数で、設定可能なピッキングシーケンスでピックアップすることができます。

概要

- 包括的に事前トレーニングされたニューラルネットワーク
- 多くのブランドに対応するロボットソフトウェアインタフェースパッケージ
- カメラにはニューラルネットワークが組み込まれ、ロボットに直接接続
- 3Dカラーカメラ
- ウェブユーザインタフェース
- 機器設定のバックアップ/復元、ならびに画像データの記録/再生を行うソフトウェアツール

メリット

- Deep Learningベースの位置特定による信頼性の高いデパレタイジング
- 予め校正済みのカメラ、予めトレーニング済みのニューラルネットワーク、ロボットインタフェースパッケージによる、素早いコミッショニング
- 迅速な投資回収: 組み込みセンサは外部の産業用PC (IPC) を必要としません
- 3D画像とカラー画像の組み合わせにより、密に積み重ねられたボックスや異なるサイズのボックスを位置特定
- ロボット自動化により、手作業でのデパレタイジングが不要
- 直感的なウェブインタフェースとデパレタイジング用アプリ
- 高性能の統合処理機能による高いピッキング速度
-
-

使用範囲

- 物流センターの入庫場でのボックスのデパレタイジング
- 納入され包装された原材料を生産のためにデパレタイジング

注文情報

その他の装置仕様・アクセサリ ➔ www.sick.com/PALLOC

位置特定精度	校正	寸法、システム (長さ x 幅 x 高さ)	タイプ	製品番号
< +/- 5 mmおよび < +/- 1° (代表値)	✓	162 mm x 93 mm x 78 mm (冷却フィンなし)	PALLOC-VS	1139985

記載内容につきましては予告なしに変更する場合がございますのであらかじめご了承ください

SICK会社概要

SICKは、産業用アプリケーション向けのインテリジェントなセンサおよびセンサソリューションをリードするメーカーの一社です。ユニークな製品および幅広いサービスにより、人々を事故から保護し、環境破壊を防ぐため、安全で効率的なプロセス制御のためにパーフェクトな基盤を作り上げています。

当社は様々な分野で幅広い経験を積み重ねており、プロセスやニーズを熟知しています。インテリジェントセンサにより、お客様が必要とするものを正確に提供することができます。ヨーロッパ、アジアおよび北米に拠点を置くアプリケーションセンタでは、お客様向けにシステムソリューションをテストし、最適化しています。これらを徹底して実行することにより、当社は信頼あるサプライヤーそして開発パートナーとして認められるようになりました。

当社では幅広いサービスをお客様に提供しています:SICK LifeTime Servicesは、機械のライフサイクルを通してお客様をサポートし、安全性と生産性を確保できるよう努めています。

それが私たちのインテリジェントです。

世界の拠点:

その他の拠点・お問い合わせ先 - www.sick.com

SICK
Sensor Intelligence.