



## AFM60B-S1PA000S01

AFS/AFM60 SSI

CODEURS ABSOLUS

**SICK**  
Sensor Intelligence.



## informations de commande

type	référence
AFM60B-S1PA000S01	1129608

Autres modèles d'appareil et accessoires → [www.sick.com/AFS\\_AFM60\\_SSI](http://www.sick.com/AFS_AFM60_SSI)

illustration non contractuelle



## caractéristiques techniques détaillées

## Caractéristiques

Produit spécial	✓
Particularité	Successeur ATM60-A1A0-K25 : Résolution max. : 12 bits x 12 bits (4.096 x 4.096) Position 70000
Appareil de référence standard	AFM60B-S1PA032768, 1037513

## Grandeur caractéristiques relatives à la sécurité

MTTF <sub>D</sub> (temps moyen avant défaillance dangereuse)	250 années (EN ISO 13849-1) <sup>1)</sup>
--	---

<sup>1)</sup> Ce produit est un produit standard et non un composant de sécurité au sens de la directive machines. Calculé sur la base d'une charge nominale des composants, d'une température moyenne de 40 °C, d'une fréquence d'utilisation de 8760 h/a. Toutes les défaillances électroniques sont considérées comme des défaillances dangereuses. Pour plus d'informations, voir le document n° 8015532.

## Performance

Nombre de pas par tour (résolution max.)	4.096 (12 bit)
Nombre de tours	4.096 (12 bit)
Résolution max. (nombre de pas par tour x nombre de tours)	12 bit x 12 bit (4.096 x 4.096)
Limites d'erreur G	0,05° <sup>1)</sup>
Déférence de répétition standard $\sigma_r$	0,002 <sup>2)</sup>

<sup>1)</sup> Selon la norme DIN ISO 1319-1, position de la limite d'erreur supérieure et inférieure en fonction de la situation de montage, valeur indiquée se réfère à la position symétrique, c.à.d. différences vers le haut et vers le bas ont la même valeur.

<sup>2)</sup> Selon la norme DIN ISO 55350-13 : 68,3 % des valeurs mesurées se situent au sein de la plage indiquée.

## Interfaces

Interface de communication	SSI
----------------------------	-----

<sup>1)</sup> Après ce temps, il est possible de lire des positions valides.

<sup>2)</sup> Minimum, niveau LOW (Clock+) : 250 ns.

<b>Durée d'initialisation</b>	50 ms <sup>1)</sup>
<b>Temps de détermination de la position</b>	< 1 $\mu$ s
<b>Type de code</b>	Gray
<b>Séquence de code ajustable</b>	CW/CCW (V/R) configurable
<b>Fréquence d'horloge</b>	$\leq$ 2 MHz <sup>2)</sup>
<b>Kit (réglage électronique)</b>	Actif H (L = 0 - 3 V, H = 4,0 - $U_S$ V)
<b>CW/CCW (séquence d'étapes dans le sens de rotation)</b>	Actif L (L = 0 - 1,5 V, H = 2,0 - $U_S$ V)

<sup>1)</sup> Après ce temps, il est possible de lire des positions valides.

<sup>2)</sup> Minimum, niveau LOW (Clock+) : 250 ns.

## Électrique

<b>Mode de raccordement</b>	Connecteur mâle, M23, 12 pôles, radial
<b>Tension d'alimentation</b>	4,5 ... 32 V DC
<b>Puissance absorbée</b>	$\leq$ 0,7 W (sans charge)
<b>Protection contre l'inversion de polarité</b>	✓

## Mécanique

<b>Interface mécanique</b>	Arbre plein, bride synchro
<b>Diamètre de l'axe</b>	6 mm
<b>Longueur d'arbre de transmission</b>	10 mm
<b>Propriété de l'axe</b>	Avec surface
<b>Poids</b>	0,3 kg <sup>1)</sup>
<b>Matériau, arbre</b>	Acier inoxydable
<b>Matériau, bride</b>	Aluminium
<b>Matériau, boîtier</b>	Aluminium moulé sous pression
<b>Couple de démarrage</b>	< 0,5 Ncm (+20 °C)
<b>Couple de fonctionnement</b>	< 0,3 Ncm (+20 °C)
<b>Charge admissible de l'axe</b>	80 N (radial) 40 N (axial)
<b>Vitesse de fonctionnement</b>	$\leq$ 9.000 min <sup>-1</sup> <sup>2)</sup>
<b>Moment d'inertie du rotor</b>	6,2 gcm <sup>2</sup>
<b>Durée de stockage</b>	3,0 x 10 <sup>9</sup> tours
<b>Accélération angulaire</b>	$\leq$ 500.000 rad/s <sup>2</sup>

<sup>1)</sup> Se rapportant aux appareils avec connecteur mâle.

<sup>2)</sup> Tenir compte d'un autoréchauffement de 3,3 K à 1.000 tr/min lors de la détermination de la plage de température de fonctionnement.

## Caractéristiques ambiantes

<b>CEM</b>	Selon EN 61000-6-2 et EN 61000-6-3 <sup>1)</sup>
<b>Indice de protection</b>	IP65, côté arbre (CEI 60529) IP67, côté boîtier (CEI 60529) <sup>2)</sup>
<b>Humidité relative admissible</b>	90 % (condensation inadmissible)

<sup>1)</sup> La CEM est garantie conformément aux normes mentionnées lorsque des câbles blindés sont utilisés.

<sup>2)</sup> Pour les appareils avec connecteur mâle : avec contre-fiche montée.

<sup>3)</sup> En position fixe du câble.

<b>Plage de température de fonctionnement</b>	-40 °C ... +100 °C <sup>3)</sup>
<b>Plage de température de stockage</b>	-40 °C ... +100 °C, sans emballage
<b>Résistance aux chocs</b>	70 g, 6 ms (EN 60068-2-27)
<b>Résistance aux vibrations</b>	30 g, 10 Hz ... 2.000 Hz (EN 60068-2-6)

<sup>1)</sup> La CEM est garantie conformément aux normes mentionnées lorsque des câbles blindés sont utilisés.

<sup>2)</sup> Pour les appareils avec connecteur mâle : avec contre-fiche montée.

<sup>3)</sup> En position fixe du câble.

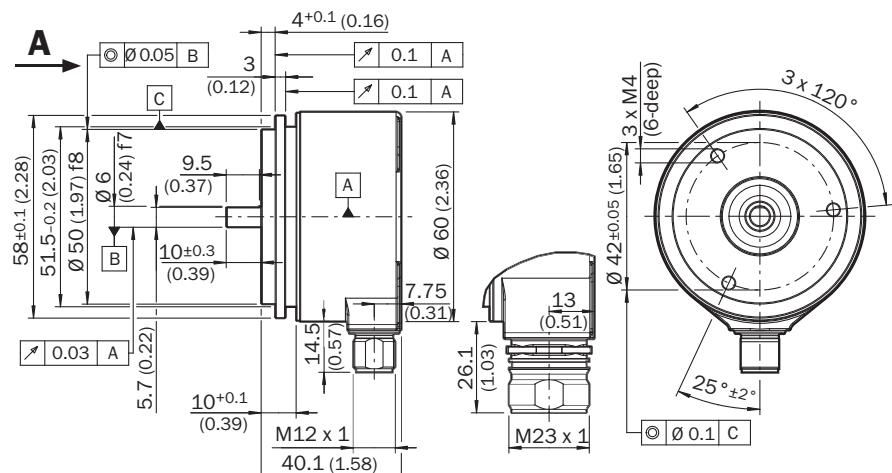
## Certifications

<b>EU declaration of conformity</b>	✓
<b>UK declaration of conformity</b>	✓
<b>ACMA declaration of conformity</b>	✓
<b>Moroccan declaration of conformity</b>	✓
<b>China RoHS</b>	✓
<b>cULus certificate</b>	✓
<b>Information according to Art. 3 of Data Act (Regulation EU 2023/2854)</b>	✓

## Classifications

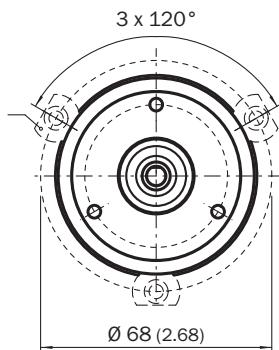
<b>ECLASS 5.0</b>	27270502
<b>ECLASS 5.1.4</b>	27270502
<b>ECLASS 6.0</b>	27270590
<b>ECLASS 6.2</b>	27270590
<b>ECLASS 7.0</b>	27270502
<b>ECLASS 8.0</b>	27270502
<b>ECLASS 8.1</b>	27270502
<b>ECLASS 9.0</b>	27270502
<b>ECLASS 10.0</b>	27270502
<b>ECLASS 11.0</b>	27270502
<b>ECLASS 12.0</b>	27270502
<b>ETIM 5.0</b>	EC001486
<b>ETIM 6.0</b>	EC001486
<b>ETIM 7.0</b>	EC001486
<b>ETIM 8.0</b>	EC001486
<b>UNSPSC 16.0901</b>	41112113

Plan coté

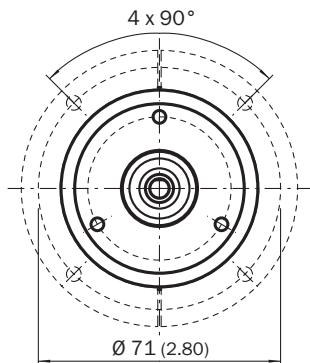


Dimensions en mm (inch)

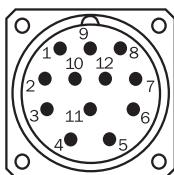
Prescriptions de montage



Prescriptions de montage



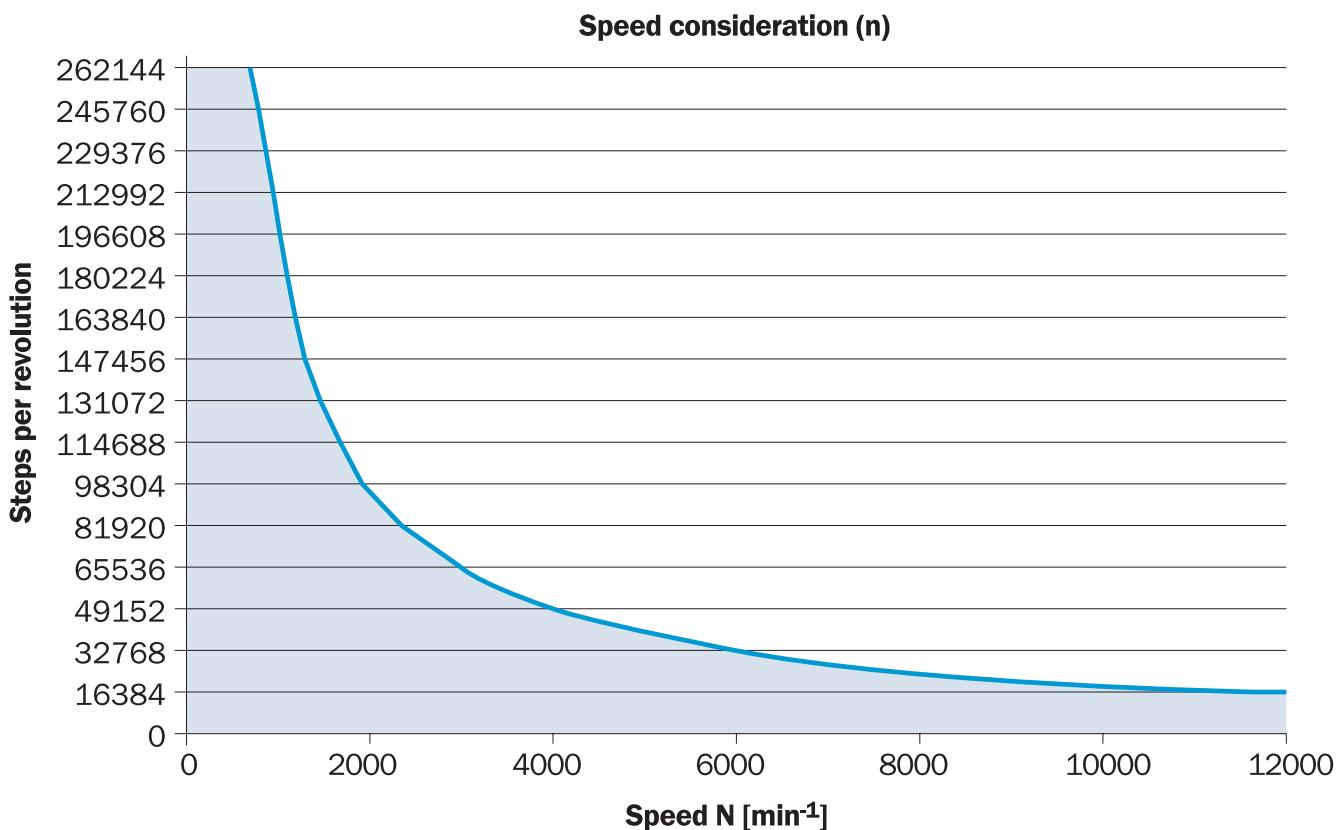
## Anschlussbelegung Connecteur mâle M23, 12 pôles, SSI/Gray



vue connecteur d'appareil M23 sur le codeur

PIN	Signal	Explication
1	GND	Raccord à la masse
2	Données +	Signaux d'interface
3	Clock +	Signaux d'interface
4	N.C.	Non affecté
5	N.C.	Non affecté
6	N.C.	Non affecté
7	N.C.	Non affecté
8	U <sub>s</sub>	Tension de service
9	SET	Réglage électronique
10	Données -	Signaux d'interface
11	Clock -	Signaux d'interface
12	V/R	Succession des étapes dans le sens de rotation
-	Blindage	Écran relié au boîtier du côté du coeur. Relier côté commande à la terre.

Diagrammes



The maximum speed is also dependent on the shaft type.

## SICK EN BREF

SICK est l'un des principaux fabricants de capteurs et de solutions de détection intelligents pour les applications industrielles. Notre gamme unique de produits et de services vous fournit tous les outils dont vous avez besoin pour la gestion sûre et efficace de vos processus, la protection des personnes contre les accidents et la prévention des dommages environnementaux.

Nous possédons une vaste expérience dans de nombreux secteurs et connaissons vos processus et vos exigences. Nous sommes en mesure de vous proposer les capteurs intelligents qui répondent parfaitement à vos besoins. Nos solutions systèmes sont testées et améliorées dans des centres d'application situés en Europe, en Asie et en Amérique du Nord afin de satisfaire pleinement nos clients. Cette rigueur a fait de notre entreprise un fournisseur et partenaire de développement fiable.

Nous proposons également une gamme complète de services : les SICK LifeTime Services vous accompagnent tout au long du cycle de vie de vos machines et vous garantissent sécurité et productivité.

**C'est ainsi que nous concevons la détection intelligente.**

## DANS LE MONDE ENTIER, PRÈS DE CHEZ VOUS :

Interlocuteurs et autres sites sur → [www.sick.com](http://www.sick.com)